RSH5 -ストレートタイプ-

対応

~40°C・35~85%RH (結露無きこと)

***** CEマーキング注意事項参照 ■ P.512

ACサーボ 100W

レゾルバ

φ15 (C7転造)



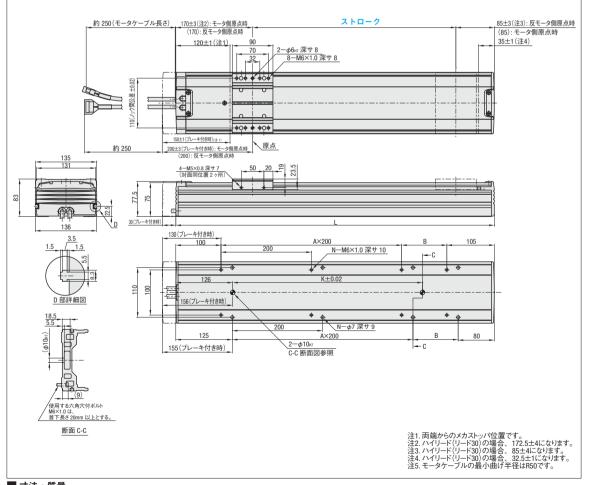
取扱説明CD-ROM

■基本仕様

コントローラ仕様 🐼 P.537~542

Туре	リード (mm)	繰返し位置決め 精度(mm)	最大可搬 水平	質量(kg) 垂直	定格推力 (N)	最高速度(注) (mm/sec)	ストローク (mm)	定格走行寿命	コントローラ 入力電源	最大位置 決め点数	
	05		80	20	339	~300			単相AC		
RSH5	10	±0.01	55	10	169	~600	150~1050	10.000km以上	100~115V	255点	
попо	20	±0.01	30	4	84	~1200	(50ピッチ)	10,000KIII1251	200~230V	200点	
	30		15	_	56	~1800			±10%		

(注) 可搬質量により、最高速度が変わります。右ページの最高速度表を参照ください。



■ 寸法・	質重																			
Turne	寸法・質量									ストロ	コーク(ロ	mm)								
Туре	り広・貝里	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
	L(mm)	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305
	B(mm)	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100
RSH5	Α	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5
нопо	N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14
	K(mm)	240	240	240	240	420	420	420	420	600	600	600	600	780	780	780	780	960	960	960
	質量(kg)	6.2	6.9	7.5	8.2	8.8	9.5	10.1	10.8	11.4	12.1	12.6	13.4	13.9	14.6	15.2	15.9	16.5	17.2	17.8
プブレーキ付	の質量は0.7kg	重くなりき	ます。	,																

PDFは21年6月時点の内容です。最新情報はWEB頁でご確認ください(仕様は『外形図・規格表』タブに掲載

SINGLE AXIS ROBOT

●必要なオプションは追加工で選定可能です。 ■ P.513~514 単軸ロボット構成図をご確認ください。 ●ご不明な点はアクチュエータ専用サポート窓口までお問合せください。TEL: 03-5805-7088



CADデータフォルダ名:07 Actuator

	型式	t			選択			
Туре	リード (mm)	ブレーキ有無(****1)	コントローラ種類(💎2)	入出力種類	ノイズフィルタ有無(?3)	ケーブル長さ(m)	ストローク(mm)	回生装置(14)
RSH5	05 10 20 30	無:無記入 有:B	仕様 アブリュート仕様 インクリメンタル (データ保存用/ハテリ付) 仕様 AC100~115V C21A C21B AC200~230V C22A C22B	NPN : N PNP : P CC—Link : C DeviceNet : D	無: F0 有: F1 仕樣 № P.544	標準 耐屈曲 3.5m:3 3.5m:R3 5m:5 5m:R5 10m:10 10m:R10	150~1050 (指定50mm単位)	RGT ・ 垂直使用時ストロークが 700mm以上の場合必ず 選択してください。

ノイズフィルタが必要です。お客様にて別途手配する場合は「無」をご選定ください。また、ノイズフィルタの一次側にサージアブソーバーを必ず設置してください。詳細は取扱説明書をご参照く (・4)回生装置の詳細はWebにてご確認ください。「EXRS-RGT」で検索してください。



型式 - コントローラ種類 - 入出力種類 - ノイズフィルタ有無 - ケーブル長さ - ストローク RSH520B - C22A - N - F1 3 ・回生装置付きはストロークの次に一RGTと指定して下さい。



24.800

■静的許容モーメント

MY

・モーメント図

Delivery 8



■許容オーバーハング量

リード 質量 A B C

50kg 1575 158 222

60kg 1493 135 194

80kg 1466 107 159

15kg 1132 353 361

40kg 872 183 218

55kg 946 140 184

5kg 2153 1366 980

15kg 1193 465 430

30kg 1266 245 294

5kg | 1756 | 1364 | 863

5kg 1236 467 438

Alteration

・水平使用時

05

■ロボット本体価格												
					¥基準単作	西 1~2台						
型式	ストローク (mm)											
	150	200/250	300/350	400/450	500/550	600/650	700/750	800/850	900/950	1000/1050		
RSH5	173,300	181,300	189,200	197,200	205,100	212,900	220,900	228,800	236,800	244,700		

RSH5 B 203,000 211,000 218,900 226,900 234,800 242,600 250,600 258,500 266,500 274,400

■コントロ	1ーラ価格		■ケーブ	ル価格			■ノイズフ	フィル:	イルタ価格				
種類	¥基準単価		ケーブル	¥基準単価	ケーブル	¥基準単価	ノイズフィルタ有無		¥基	準			
	C21A/C22A アブソリュート仕様	C21B/C22B	(標準)	12	(耐屈曲)		無:F0						
入出力	(データ保存用バッテリ付)	仕様	3	9,100	R3	12,100	有: F1		:	3.7			
N	57.600	54.500	5	12,000	R5	16,000				,,,,			
Р	69,600	66,500	10	20,100	R10	26,000	■数量スラ	イド価	格(1 F.			
С	71,500	68,500	■回生装	置価格			数量区分		標準	対応			
D	74,500	71,400	回4	E装置	¥基	準単価			小				
	/ L & / L						W- =						

· 垂直使用時

リード 質量 A C

05

10

20

10kg 587 456

15kg 383 297

20kg 281 218

4kg | 1232 | 956

8kg | 634 | 492

10kg 499 387

1kg 600 600

2kg | 1200 | 1200

4kg | 1154 | 895

- ストローク ー (G・E…etc.)

回生装置 ●回生装置付きは+¥24,800です。 **RGT**

ご入用の際は追加工(T)をご指定ください 価格は「ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格・ケーブル価格・ゲーブル価格・グイズフィルタ価格の合計価格となります。
く例>注文型式がRSH520-C-22A-N-F1-3-200の場合:
(ロボット本体価格)+(コントローラ価格)+(ケーブル価格)+(ノイズフィルタ価格)=合計購入価格
¥181,300 + ¥57,600 + ¥9,100 + ¥3,700 =¥251,700

リード 質量 A B C

05

10

20

30

・オーバーハング量が0の場合は、ガイド等で別途負荷質量を受けて下さい。

0kg 246 107 1095

40kg 167 64 798

60kg 88 20 508

10kg 312 189 690

20kg 140 57 402

0kg 402 276 775

0kg 219 105 678

5kg 951 969 1286

ikg 408 277 803

コントローラ _ 入出力 _ バスフィルタ

種類 有無 長さ

·壁面取付使用時

mm

イズフィルタ有無 ¥基準単価 無:F0 0 有:F1 3,700 数量スライド価格 (®1円未満切り捨て)P.133 標準対応

個別対応 量区分 小口 大口
 1~2
 3~5
 6~

 基準単価
 5%
 10%
 お見積り 出荷日 通常

> ●表示数量超えはWOSにてご確認ください。 値引率は木体価格にのみ適用されます。

1注意

本コントローラにはお客様の要求する安 全カテゴリに柔軟に対応できるよう、内部 の主電源遮断回路を排除しております。 必ず外部に主電源遮断回路を構築 し、非常停止回路を形成してください。 回路例**≥ P.514**参照

		N·m
MY	MP	MR
232	233	204

■最高速度(mm/sec)

- ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・												
Туре	リード	ストローク (mm)										
iype	(mm)	150~700	750	800	850	900	950	1000	1050			
RSH5	05	300	240		195		150		135			
	10	600	480		390		300		270			
	20	1000~1200	960		780		600		540			
	30	900~1800	1440		1170		900		810			

・マストロークが750mmを超えるとき、動作領域によってはボールネジの共振が発生する場合があります(危険速度)。その時は上表に示す最高速度を目安として動作速度を下げる調整として近い。

<価格例>左記型式の価格です。

¥5 000 +

(ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) + (ノイズフィルタ価格) + ¥211,000 + ¥57,600 + ¥9,100 + ¥3,700 + (グリス変更価格) + (原点位置変更価格) = 合計購入価格

= ¥286 400

¥n

			ハンディターミナル 標準仕様	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様		サポートソフト D-Sub通信ケーブル付	1/0ケーブル	デイジーチェーン接続用ケーブル	取扱説明書 MJ5:本体 KJ3:コントローラ (C21/C22)
Alterations	ラリス変更 G	E	O H		通信仕様:RS232C S	通信仕様: RS232C R	T	長さ: 300mm C	MJ5/KJ3
	グリスを低発塵グリス に変更します。 (日本精工製LG2)	原点位置を反モータ	ハンディターミナル 標準仕様を付属します。 仕様 ®I P.543	デッドマンスイッチ付 仕様を付属します。	サポートソフトUSB 通信ケーブル付を付 属します。 仕様 MFP.543	サホートソフト	ます。	複数台のコントロー	取扱説明書を付属 ます。 ロボット本体用 MJ5: ¥3,300 コントローラ用 KJ3: ¥4,000

 ¥/1Code
 5,000
 無料
 37,800
 62,500
 19,500
 15,400
 2,100
 3,600
 ●オプション品を単品にてご購入の場合を下P543
●追加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりもお安くお求めいただけます。 ●ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。
●パラレル通信によるI/0制御には、I/0ケーブルが必要です。

|アクチュエータ