

**規格追加**  
赤文字表示

SINGLE AXIS ROBOT RSD3 -ROD TYPE-

# 単軸ロボット RSD3 -ロッドタイプ-

**価格改訂**

# RS

SINGLE AXIS ROBOT

専用サイト[http://download.misumi.jp/mol/fa\\_soft.html](http://download.misumi.jp/mol/fa_soft.html)  
便利な選定ソフトのご利用や取扱説明書をダウンロードしてご利用いただけます。

CE  
対応

●CEマーキング注意事項参照 P.456

●CADデータフォルダ名: 07\_Actuator



■構成部品

コントローラ 入出力仕様			
△付属品	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/タミコネクタ/取付ナット6個		
	CC-Linkコネクタ   DeviceNetコネクタ		

■ロボット材質/表面処理

構成部品	本体	ロッド	カバー
□材質	アルミ	鉄	ABS
■表面処理	アクリル塗装	-	-

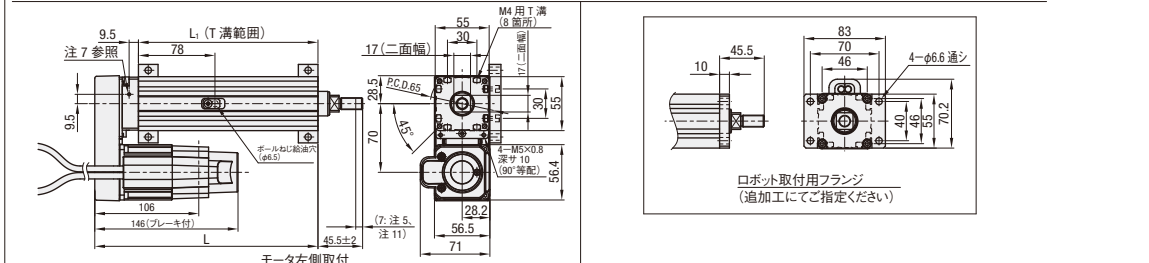
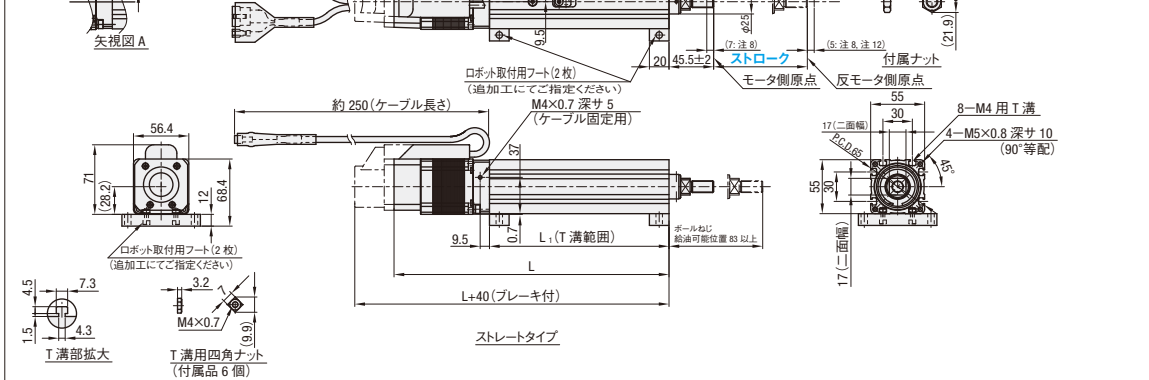
■一般仕様

ボールねじ	モータ	位置検出器	使用周囲温度・湿度
φ12 (C10転造)	ステッピング	レゾルバ (インクリメンタル)	0~40℃・35~85%RH (結露なきこと)

■基本仕様 よくある質問 P.503

Type	リード(mm)	繰返し位置決め精度(mm)	最大可搬質量(kg)	最大押付力(N)	定格走行寿命	ロストモーション	ロッド不回転精度(度)	ストローク(mm)	最高速度	コントローラ入力電源	最大位置決め点数
RSD3	02	±0.02	60	30	900	5,000km以上	0.1以下	±1.0	~50	DC24V ±10%	255点
	06		55	20	550				~150		
	12		50	10	250				~300		

①垂直時の走行寿命は、可搬質量により変化します。走行寿命表をご確認ください。 ②可搬質量により、最高速度が変わります。速度-可搬質量表をご参照ください。



注1. 軸方向荷重のみ負荷することができます。外付けガイドを併用するなどしてロッドにラジアル荷重がかからない状態でご使用ください。  
 注2. 二面幅部の向きはベース面に対して不定です。  
 注3. 直進性を確保するためには外付けガイドを併用してください。  
 注4. リード2mm仕様の場合は、反モータ側原点の設定はできません。  
 注5. リード2mmの場合、27mmとなります。  
 注6. ケーブル取り回しの際は、ケーブルに負荷が掛からないよう固定してください。  
 注7. M4六角穴付止めネジを外してケーブル固定用としてご使用になれます(有効ネジ深さ5)。  
 注8. ケーブルの最小曲げ半径はR30です。  
 注9. 本体底面よりモータ外形が飛び出していますのでご注意ください。  
 注10. プレキ付きの重量は0.2kg重くなります。  
 注11. メカストップまでの距離を示します。

■寸法・質量

Type	寸法・質量	モータ取付方向: ストレート					モータ取付方向: 右取付/左取付						
		ストローク(mm)					ストローク(mm)						
		50	100	150	200	250	300	50	100	150	200	250	300
RSD3	L1 (mm)	183	223	283	333	383	433	183	223	283	333	383	433
	L (mm)	280.5	330.5	380.5	430.5	480.5	530.5	227.5	277.5	327.5	377.5	427.5	477.5
	質量 (kg) 注10	2.2	2.6	3.0	3.3	3.7	4.1	2.4	2.8	3.2	3.5	3.9	4.3

型式	選択		選択				
	Type	リード(mm)	ブレーキ有無(①)	モータ取付方向	コントローラ種類(②)	入出力種類	ケーブル長さ(m)
RSD3	02	無: 無記入 有: B	ストレート: 無記入 右側取付: R 左側取付: L	ポイント制御: C1 パルス列制御: P1 (DC24V ±10%)	NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D	1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル)	50~300 (指定50mm単位)
	06						
	12						

①垂直使用時はブレーキ有をご選択ください。②パルス列制御のコントローラを選択した場合は入出力種類は不要です。

Order 注文例

型式	モータ取付方向	コントローラ種類	入出力種類	ケーブル長さ	ストローク
RSD306B	L	C1	N	3	200
RSD306B	-	C1	N	3	200
RSD306B	L	P1	-	3	200

(モータ取付方向: 左側)  
(モータ取付方向: ストレート)  
(モータ取付方向: 左側 / コントローラ種類: P1)

Delivery 出荷日

モータ取付方向: ストレート	モータ取付方向: R/L
5 日目出荷	8 日目出荷

■ロボット本体価格

型式	¥基準単価1~3台 ①モータ取付方向R/Lは+¥12,100					
	ストローク(mm)					
	50	100	150	200	250	300
RSD3□□	42,400	42,900	44,300	44,800	46,700	47,200
RSD3□□B	52,600	53,200	54,400	54,800	56,000	57,200

■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P.99

数量区分	標準対応		個別対応
	小口	大口	
数量	1~2	3~5	6~
値引率	基準単価	5%	10%
出荷日	通常	お見積り	

②表示数量超えはWOSにてご確認ください。

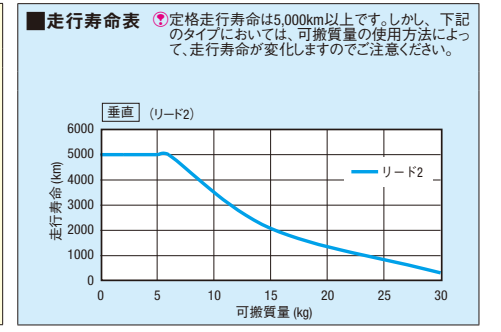
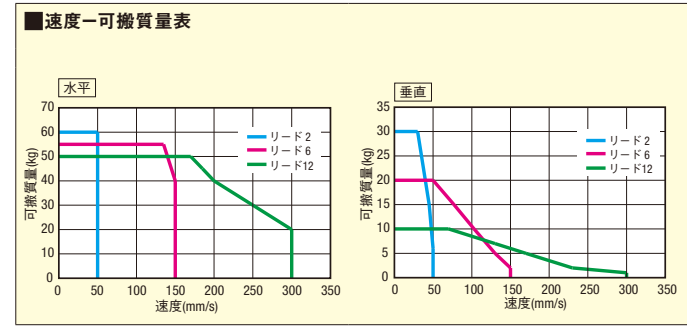
■コントローラ価格

種類	入出力種類	¥基準単価1~3台
C1	N	14,900
	P	26,900
	C	28,900
	D	31,800
P1	-	14,900

■ケーブル価格

ケーブル長さ(m)	¥基準単価1~3本
1	6,100
3	6,100
5	8,100
10	16,000

①I/Oケーブルは付属しておりません。ご入用の際は追加加工(T/TP)をご指定ください。  
 価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格になります  
 (例)注文型式がRSD306-L-C1-N-3-200の場合: (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) = 合計購入価格  
 ¥44,800 + ¥12,100 + ¥14,900 + ¥6,100 = ¥77,900



Alteration 追加加工

Alterations	型式	モータ取付方向	コントローラ種類	入出力種類	ケーブル長さ	ストローク	(G・E...etc.)
ハンディターミナル標準仕様	RSD3B	L	C1	N	3	200	G-E

Code	H	D	S	R	T/TP	C	MJ5/KJ3/KJ4	BC	HP	VP
Spec.	ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様P503-507	ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様P503-507	サポートソフトUSB通信ケーブル付仕様を付属します。仕様P503-507	サポートソフトD-Sub通信ケーブル付仕様を付属します。仕様P507	I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要となります。仕様P507	複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様P507	取扱説明書を付属します。ロボ本体用 MJ5・¥3,300 コントローラ用 KJ3・¥4,000 KJ4・¥2,200	ロボット樹色を変更します。	水平取付に使用するプレート2枚を付属します。仕様P507	垂直取付に使用するプレート2枚を付属します。仕様P507
¥/Code	37,800	62,500	19,500	15,400	2,100/3,100	3,600	2,200~4,000	600	2,600	2,600

①オプション品を単品でご購入の場合P507。②追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりも安くお求めいただけます。  
 ③ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。④パルス列通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。  
 ⑤デジチェーンの詳細はP505 ⑥I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。

7 単軸ロボット