

規格追加
赤文字表示

SINGLE AXIS ROBOT RSD1 -ROD TYPE-

単軸ロボット RSD1 -ロッドタイプ-

価格改訂

RS

SINGLE AXIS ROBOT

専用サイトhttp://download.misumi.jp/mol/fa_soft.html
便利な選定ソフトのご利用や取扱説明書をダウンロードしてご利用いただけます。

CE 対応

CEマーキング注意事項参照 P.456

CADデータフォルダ名: 07_Actuator



ロボット本体 (ストレートタイプ)

コントローラ

ケーブル

取扱説明CD-ROM

(モータ左側取付)

■構成部品 ロボット本体/コントローラ/ケーブル

■付属品

| コントローラ 入出力仕様 | | | |
|---------------------------|-------------|---------------|--|
| NPN, PNP | CC-Link | DeviceNet | |
| 取扱説明CD-ROM/電源コネクタ/ダミーコネクタ | | | |
| | CC-Linkコネクタ | DeviceNetコネクタ | |

■ロボット材質/表面処理

| 構成部品 | 本体 | ロッド | カバー |
|------|--------|-----|-----|
| 材質 | アルミ | 鉄 | ABS |
| 表面処理 | アクリル塗装 | - | - |

■一般仕様

| ボールねじ | モータ | 位置検出器 | 使用周囲温度・湿度 |
|------------|--------|-----------------|--------------------------|
| φ8 (C10転造) | ステッピング | レゾルバ (インクリメンタル) | 0~40°C・35~85%RH (結露なきこと) |

基本仕様 よくある質問 P.503

| Type | リード (mm) | 繰返し位置決め精度 (mm) | 最大可搬質量 (kg) | | 最大押付力 (N) | 定格走行寿命 (h) | ロストモーション (mm) | ロッド不回転精度 (度) | ストローク (mm) | 最高速度 (mm/sec) | コントローラ入力電源 | 最大位置決め点数 |
|------|----------|----------------|-------------|----|-----------|------------|---------------|--------------|----------------|---------------|------------|----------|
| | | | 水平 | 垂直 | | | | | | | | |
| RSD1 | 6 | ±0.02 | ~20 | ~8 | 100 | 5,000km以上 | 0.1以下 | ±1.0 | 50~200 (50ピッチ) | ~250 | DC24V ±10% | 255点 |
| | 12 | | ~10 | ~4 | | | | | | | | |

① 垂直時の走行寿命は、可搬質量により変化します。走行寿命表をご確認ください。 ② 可搬質量により、最高速度が変わります。速度-可搬質量表をご参照ください。

| Type | 型式 | | 選択 | | | | |
|------|----------|----------------|---|---------------------------------------|--|--------------------------------|-------------------|
| | リード (mm) | ブレーキ有無 (①) | モータ取付方向 | コントローラ種類 (②) | 入出力種類 | ケーブル長さ (m) | ストローク (mm) |
| RSD1 | 06 | 無: 無記入 有: B | ストレート: 無記入 右側取付: R 左側取付: L 上側取付: U | ポイント制御: C1 パルス列制御: P1 (DC24V ±10%) | NPN: N PNP: P CC-Link: C DeviceNet: D | 1 3 5 10 (耐屈曲ケーブル) | 50~200 (指定50mm単位) |
| | 12 | | | | | | |

Order 注文例

型式: RSD106B - L - C1 - N - 3 - 200 (モータ取付方向: 左側)

型式: RSD106B - L - C1 - N - 3 - 200 (モータ取付方向: ストレート)

型式: RSD106B - L - P1 - 3 - 200 (モータ取付方向: 左側 / コントローラ種類: P1)

Delivery 出荷日

モータ取付方向: ストレート → 5 日 目 出 荷

モータ取付方向: R/L/U → 8 日 目 出 荷

Price 価格

■ロボット本体価格

| 型式 | ¥基準単価 1~3台 | モータ取付方向R/L/Uは+¥12,100 | | |
|---------|------------|-----------------------|--------|--------|
| RSD1□□ | 50 | 100 | 150 | 200 |
| RSD1□□B | 33,700 | 34,000 | 35,000 | 35,400 |
| RSD1□□B | 44,600 | 45,600 | 46,600 | 47,600 |

■数量スライド価格 (①1円未満切り捨て) P.99

| 数量区分 | 標準対応 小口 | 個別対応 大口 | |
|------|---------|---------|-----|
| 数量 | 1~2 | 3~5 | 6~ |
| 値引率 | 基準単価 | 5% | 10% |
| 出荷日 | 通常 | お見積り | |

② 表示数量超えはWOSにてご確認ください。

■コントローラ価格

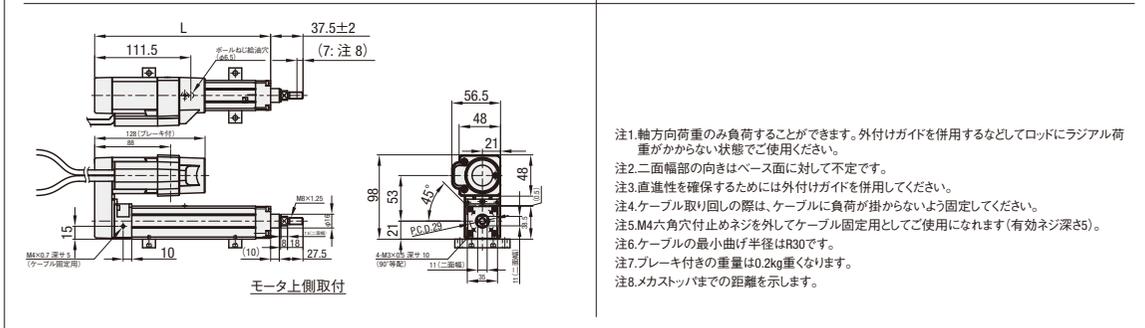
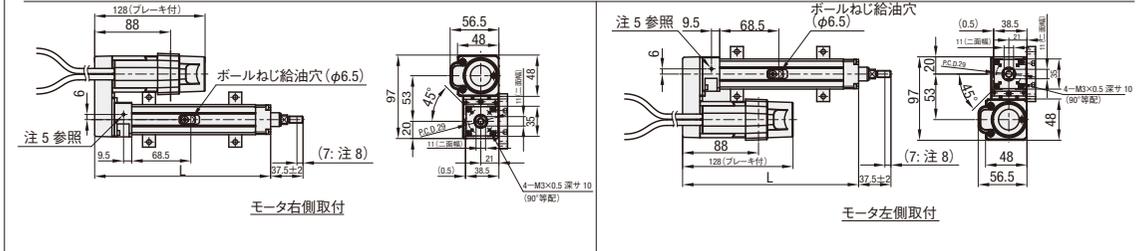
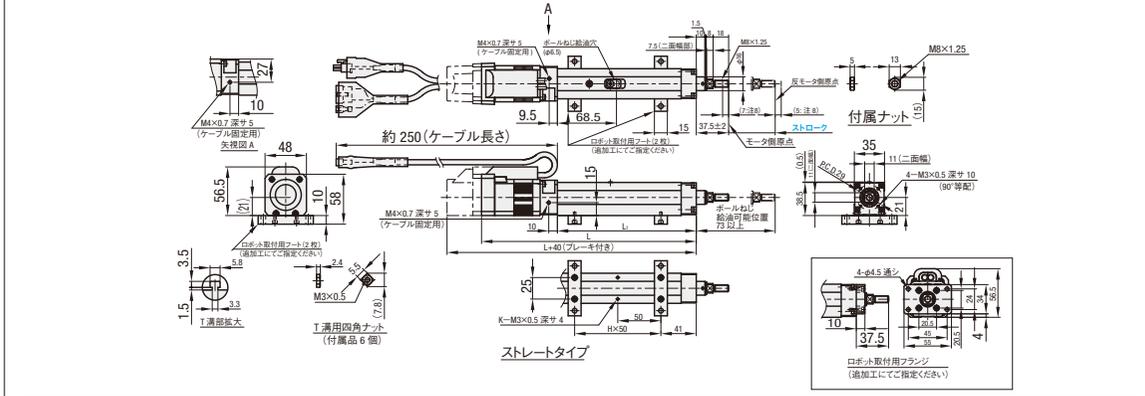
| 種類 | 入出力種類 | ¥基準単価 1~3台 |
|----|-------|------------|
| C1 | N | 14,900 |
| | P | 26,900 |
| | C | 28,900 |
| | D | 31,800 |
| P1 | - | 14,900 |

■ケーブル価格

| ケーブル長さ (m) | ¥基準単価 1~3本 |
|------------|------------|
| 1 | 6,100 |
| 3 | 6,100 |
| 5 | 8,100 |
| 10 | 16,000 |

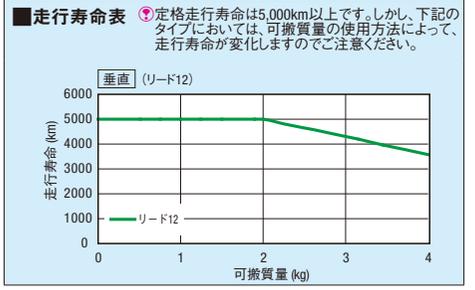
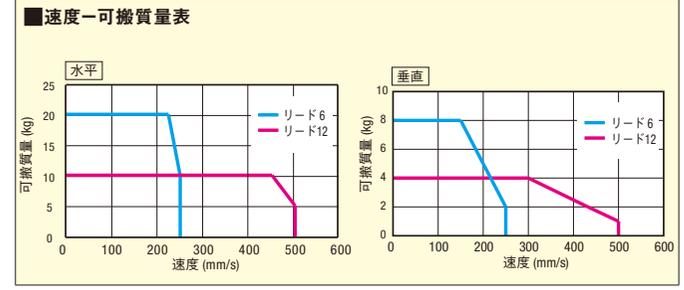
① I/Oケーブルは付属していません。ご入用の際は追加加工(T/TP)をご指定ください。

価格は、ロボット本体価格・コントローラ価格・ケーブル価格の合計価格になります。
 <例>注文型式がRSD106-L-C1-N-3-200の場合: (ロボット本体価格) + (コントローラ価格) + (ケーブル価格) = 合計購入価格
 ¥35,400 + ¥12,100 + ¥14,900 + ¥6,100 = ¥68,500



■寸法・質量

| Type | 寸法・質量 | モータ取付方向: ストレート | | | | モータ取付方向: 右取付/左取付/上取付 | | | |
|------|------------|----------------|-----|-----|-----|----------------------|-----|-----|-----|
| | | ストローク (mm) | | | | ストローク (mm) | | | |
| RSD1 | 50 | 100 | 150 | 200 | 50 | 100 | 150 | 200 | |
| | L1 (mm) | 161 | 211 | 261 | 311 | 161 | 211 | 261 | 311 |
| | L (mm) | 249 | 299 | 349 | 399 | 204 | 254 | 304 | 354 |
| | H (mm) | 2 | 3 | 4 | 5 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| | K (mm) | 6 | 8 | 10 | 12 | 6 | 8 | 10 | 12 |
| | 質量 (kg) 注7 | 1.1 | 1.3 | 1.4 | 1.6 | 1.3 | 1.5 | 1.6 | 1.8 |



Alteration 追加加工

型式: RSD1B - L - C1 - N - 3 - 200 - G-E

| Alterations | ハンディターミナル標準仕様 | ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様 | サポートソフトUSB通信ケーブル付 | サポートソフトD-Sub通信ケーブル付 | I/Oケーブル | デジチェーン接続用ケーブル | 取扱説明書 | 本体樹脂色変更 | ロボット取付用フット | ロボット取付用フランジ | 給脂用先端ノズル |
|-------------|---------------------------------|---|-------------------------------------|-----------------------------------|---|--|---|-------------------|----------------------------|-----------------------------|---|
| Code | H | D | S | R | T/TP | C | MJ5/KJ3/KJ4 | BC | HP | VP | N |
| Spec. | ハンディターミナル標準仕様を付属します。仕様 P503-507 | ハンディターミナルデッドマンスイッチ付仕様を付属します。仕様 P503-507 | サポートソフトUSB通信ケーブル付を付属します。仕様 P503-507 | サポートソフトD-Sub通信ケーブル付を付属します。仕様 P507 | I/Oケーブルを付属します。NPN/PNP仕様の場合に必要なとなります。仕様 P507 | 複数台のコントローラを接続するためのケーブルです。最大16台まで接続可能。仕様 P507 | 取扱説明書を付属します。ロボット本体用 MJ5: ¥3,300 コントローラ用 KJ3: ¥4,000 KJ4: ¥2,200 | ロボット樹脂色を黒色に変更します。 | 水平取付に使用するフットを付属します。仕様 P507 | 垂直取付に使用するフランジを付属します。仕様 P507 | モータ取付方向が上側タイプのボールネジヘリックスを挿給する場合にご使用下さい。 |
| ¥/1Code | 37,800 | 62,500 | 19,500 | 15,400 | 2,100/3,100 | 3,600 | 2,200~4,000 | 600 | 2,600 | 2,600 | 8,100 |

① オプション品を単品にてご購入の場合は、P507。② 追加加工にてご購入いただいた方が単品でご購入いただくよりもお安くお求めいただけます。

③ ポイント入力にはハンディターミナルもしくは、サポートソフトが必要です。④ パラレル通信によるI/O制御には、I/Oケーブルが必要です。

⑤ デジチェーンの詳細はP505。⑥ I/Oケーブルはコントローラ種類により異なります。

7 単軸ロボット